



AC電源の多機能デジタルドライバ上位機種(CANopen)

多彩な指令/フィードバックで 多様なモータを 位置 / 速度 / 電流 制御可能。
Xenusの高性能上位機種。シリアルエンコーダやCANopen通信にも対応。

<仕様>

・ 型番 / 電源電圧 / 出力電流

| 型番 | 電源電圧 (单相/3相) | 連続電流 | ピーク電流 |
|-----------------|---------------|-------|-------|
| XPC-230-09 (-R) | 100 ~ 240 Vac | 3 A | 9 A |
| XPC-230-12 (-R) | 100 ~ 240 Vac | 6 A | 12 A |
| XPC-230-15 (-R) | 100 ~ 240 Vac | 7.5 A | 15 A |

※ 型番末尾の "-R"は レゾルババージョン (CSRでのレゾルバ対応も可)

・ サイズ / 質量

192 (H) × 116 (D) × 54 (W) mm / 1.0 kg

| モータの種類 | ACサーボ(ブラシレス), DCサーボ(ブラシ), リニア, ボイスコイルモータ(VCM), 磁場コイルなど | |
|-----------|--|-----------------------------------|
| 制御モード | 位置制御 | ● 位置ループ: 4 kHz |
| | 速度制御 | ● 速度ループ: 4 kHz |
| | トルク(電流)制御 | ● 電流ループ: 16 kHz, 分解能: 12 bit |
| | Point-to-Point, PVT | ● |
| | インデキサ / 電子カム / ホーミング(原点復帰) | ● |
| 入力コマンド | 電子ギア | ● |
| | EtherCAT (CoE) | × |
| | CANopen / DeviceNet | ● |
| | ASCII コマンド | ● RS-232 |
| | パルス列 (CW/CCW, パルス/方向, Quad A/B) | ● ~2 MHz (Quad A/B: ~8 MHz) |
| | アナログ ±10 V 位置 / 速度 / トルク制御 | ● 分解能: 12 bit |
| フィードバック | PWM 速度 / トルク制御 | ● 周波数範囲: 1 kHz~100 kHz |
| | マスターエンコーダ入力 | ● (電子ギア/電子カム) |
| | シリアル(アブソリュート)エンコーダ | ● SSI, BiSS, EnDat, Nikon-A, etc. |
| | インクリメンタル エンコーダ (Quad A/B & Z) | ● 差動, ~20 MHz (4通倍後) |
| | アナログ Sin/Cos エンコーダ | ● ~230 kHz, 補間: ~12 bit/cycle |
| | レゾルバ | ○ -R (分解能: 14 bit, Ref: 8 kHz) |
| | 2nd インクリメンタル エンコーダ | ● (マルチモードポートで選択) |
| 入出力 (I/O) | エンコーダ信号出力 | ● |
| | デジタルホール | ● |
| 入出力 (I/O) | 入力 | デジタル: 14 入力 / アナログ: 3 入力 |
| | 出力 | デジタル: 6 出力 / アナログ: 1 出力 |
| アクセサリ | 外付け回生抵抗 / シャントレギュレータ | × |
| | 外付けエッジフィルタ | ◎ (回生抵抗内蔵) |
| | ヒートシンク | × |
| | コネクタキット | ◎ XTL-FA-01 (コネクタキット: XTL-FK) |
| | RS232C シリアルケーブル | ◎ (ファン内蔵) |
| | | ◎ XPC-CK |
| | | ◎ SER-CK |

※ ●:標準で対応, ○:指定バージョンで対応, ×:非対応, ◎:必要に応じ別途ご注文ください。

<概要>

- ・ ACサーボ / DCサーボ / リニア / ボイスコイルモータなどを、多様な指令で駆動できるAC電源上位多機能サーボドライバ
- ・ CME2ソフトウェアにより、PC接続で容易にモータ設定、調整が可能。便利なファンクションジェネレータ/オシロスコープ機能
- ・ シリアル, sin/cos エンコーダ, エンコーダ出力/2ndエンコーダ(選択) などに標準対応。オプションでレゾルバ(-R)にも対応
- ・ 簡単操作のオートフェーシング / チューニング機能。特殊モータでのマニュアルフェーシング/チューニング機能
- ・ インデキサによる動作シーケンスプログラム機能、PTP(Point-to-Point)、PVT(位置/速度/時間)
- ・ 電子カム(カムテーブルによるマスター信号との同期位置制御)動作、電子ギア(入力パルスに対する動作比設定)機能
- ・ 通信プロトコル (CANopen / ASCII) による制御も可能。同一ネットワーク上での多種多軸モータ制御に簡単対応